ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО

ПО ТЕХНИЧЕСКОМУ РЕГУЛИРОВАНИЮ И МЕТРОЛОГИИ

# НАЦИОНАЛЬНЫЙ СТАНДАРТ

РОССИЙСКОЙ

ФЕДЕРАЦИИ

ГОСТР

54413-

2011

МАШИНЫ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ВРАЩАЮЩИЕСЯ

# Часть 30

**Классы энергоэффективности односкоростных трехфазных асинхронных двигателей**

**с короткозамкнутым ротором (код IE)**

# IEC 60034-30:2008

Rotating electrical machines — Part 30: Efficiency classes of single-speed, three-phase, cage-induction motors (IE-code)

(MOD)

IEC/TS 60034-31:2010

Rotating electrical machines — Part 31: Selection of energy-efficient motors including variable speed applications — Application guide

(MOD)

Издание официальное

Москва Стандартинформ 2012

### ГОСТ Р 54413—2011

Предисловие

Цели и принципы стандартизации е Российской Федерации установлены Федеральным законом от

27 декабря 2002 г. N9 184-ФЗ «О техническом регулировании», а правила применения национальных стандартов Российской Федерации — ГОСТ Р 1.0—2004 «Стандартизация в Российской Федерации. Основные положения »

Сведения о стандарте

1. РАЗРАБОТАН Государственным образовательным учреждением высшего профессионального образования «Московский энергетический институт (технический университет)» (ГОУВПО «МЭИ (ТУ)»)
2. ВНЕСЕН Техническим комитетом по стандартизации ТК 333 «Вращающиеся электрические машины»
3. УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Приказом Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии от 22 сентября 2011 г. № 331 -ст
4. Настоящийстандарт включаете себя модифицированные основные нормативные положения (и приложения) следующих международного стандарта и международного документа:

* МЭК 60034\*30:2008 «Машины электрические вращающиеся. Часть 30. Классы КПД односко­ ростных трехфазныхасинхроиныхдеигателейс короткозамкнутым ротором (код IE)»(IEC 60034-30:2008

«Rotating electrical machines — Part 30: Efficiency classes of single-speed, three-phase, cage-induction motors (lE-code)»);

- МЭК/ТС 60034-31:2010 «Машины электрические вращающиеся. Часть 31. Выбор энергоэффек­ тивных двигателей. включая перемены скоростей. Руководство по применению» (IEC/TS 60034-31:2010

«Rotating electrical machines — Part 31: Selection of energy-efficient motors including variable speed

applications. Application guide»).

При этом особенности российской национальной стандартизации учтены в таблице 2. пункте 5.4.5, которые выделены двойной вертикальной линией. Ссылки, включенные в текст стандарта для учета потребностей российской национальной стандартизации, выделены курсивом.

Сведвнияо соответствии национальных стандартов Российской Федерации ссылочным междуна­ родным стандартам приведены в дополнительном приложении ДА

1. 8ВЕДЕН ВПЕРВЫЕ

*Информация об* изменениях *к настоящему стандарту публикуется е ежегодно* издаваемом *информационном указателе «Национальные стандарты», а текст изменений и поправок* — в ежеме­ сячно *издаваемых информационных указателях* «Национальные *стандарты». В случае пересмотра (замены) или отмены настоящего стандарта соответствующее уведомление будет опубликовано в ежемесячно издаваемом информационном указателе «Национальные стандарты». Соответству­ ющая информация, уведомление и тексты размещаются также в информационной системе общего* пользования — *на официальном сайте Федерального агентства по* техническому *регулированию и метрологии* в *сети Интернет*

© Стандартинформ.2012

Настоящий стандарт не может быть полностью или частично воспроизведен, тиражирован и рас­ пространен в качестве официального издания без разрешения Федерального агентства по техническо­ му регулированию и метрологии

# Содержание

### ГОСТ Р 54413—2011

1. [Область применения. 1](#_bookmark0)
2. [Нормативные ссылки. 1](#_bookmark1)
3. [Термины, определения и обозначения. 1](#_bookmark2)
   1. Термины и определения. 1
   2. Обозначения. 2
4. [Особые случаи применения стандарта. 2](#_bookmark3)
5. [Энергоэффективность. 3](#_bookmark4)
   1. Определения. 3
   2. Номинальные характеристики. 3
   3. Классификация и маркировка. 4
   4. Значения нормативных КПД. 4

Приложение ДА (справочное) Сведения о соответствии ссылочных национальных и межгосударст­ венных стандартов международным стандартам, использованным в качестве ссы­ лочных в примененных международном стандарте и международном документе . . 12

Библиография. 13

in

ГОСТ Р 54413—2011

Введение

Настоящий стандарт разработан для универсальной гармонизации классов энергоэффекгиености электрических машин (далее — двигатели).

Потребление электроэнергии двигателями в промышленности составляет от 30 % до 40 % всей вырабатываемой в мире электроэнергии, поэтому увеличение энергоэффективности двигателя в ком­ плексе с преобразователем с учетом условий его применения — очень важная задача. Общий потенци­ ал энергосбережения от оптимизации электропривода может достигать от 30 % до 60 %.

В соответствии с выводами симпозиума по электрическим машинам Международного энергети­ ческого агентства (IEA) от 7 июля 2006 г. двигатели с повышенным коэффициентом полезного действия (далее — КПД) в совокупности с преобразователем частоты могут сэкономить до 7 % вырабатываемой электроэнергии. Примерно от четверти до трети этой экономии происходит за счет увеличения КПД дви­ гателя. остальная часть — за счет других усовершенствований системы.

В настоящее время используют много систем стандартов по энергоэффективности (NEMA. ЕРАСТ. CSA. СЕМЕР. COPANT. AS/NZS. JIS. GB и др.). совершенствующих систему уровней энергоэф­ фективности. Это разнообразие национальных стандартов создает трудности для производителей и коммерсантов, ориентирующихся на мировой рынок.

Потенциал энергосбережения наиболее распространенных в промышленности двигателейот0.75 до 355 кВт. на которые распространяется настоящий стандарт, характеризуется гистограммой, пред­ ставленной на рисунке 1 (по информации СЕМЕР). Потенциал энергосбережения определен как произ­ ведение установленной мощности двигателей на среднее увеличение их КПД.

Потенциал увеличения КПД. % 35

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
|  |  |  | | | | | |
|  |  | | | | | |
|  |  | | | | | |
|  | — |  |  |  |  | |
|  |  | |
| тт |  |  |
| П п |
| I I I I I I I  0.75 4 10 30 70 130 500 | | | | | | | |

30

25

20

15

10

5

0

Мощность. кВт

Рисунок 1 — Распределение потенциала энергосбережения двигателей по мощностям

В некоторых странах двигатели малой мощности включены в область, регламентируемую стандар­ тами энергоэффекгиености. Как правило, они не являются трехфазными двигателями с короткозамкну­ тым ротором, не работают в длительном режиме, поэтому обладают ограниченным потенциалом энергосбережения.

В ряде стран в область регламентации включены 8-лолюсные двигатели. Однако их доля мирового рынка мала (1 % и менее). 8 сеязисшироким распространением регулируемого электропривода, атакжв с более приемлемой ценой 4- и 6-полюсных двигателей прогнозируют постепенное исчезновение 8-полюсных двигателей с мирового рынка, поэтому настоящий стандарт их не охватывает.

При заданных выходной мощности и габаритных размерах двигателя обычно проще добиться более высокой энергоэффекгиености. если двигатель спроектирован и работает на частоте 60 Гц. неже­ ли на частоте 50 Гц.

П р и м е ч е н и в 1 — Поскольку применение и габаритные размеры двигателя связаны с развиваемым им моментом на валу, в не мощностью, последняя растет пропорционально скорости, т. е. на 20% при переходе часто­ ты от 50 до 60 Гц.

Потери в обмотках *ЙЯ* доминируют преимущественно в асинхронных двигателях малой и средней мощности. Они практически не меняются на частотах 50 и 60 Гц при постоянном моменте. Несмотря на то что потери на трение, вентиляционные и е стали возрастают с частотой, это не оказывает решающего влияния на суммарные потери в

**IV**

### ГОСТ Р 54413—2011

двигателях. В результате суммарные потери при частоте 60 Гц возрастают менее чем на 20%.что приводит к увели­ чению КПД по сравнению с частотой 50 Гц.

На практике как для частоты 60 Гц. так и для частоты 50 Гц маркировка мощности должна соответствовать уровням, регламентируемым [1). Поэтому увеличение мощности не 20 *%* не всегда возможно. Однако общее преи­ мущество частоты 60 Гц остается, если конструкция двигателя оптимизирована для соответствующей частоты питания.

Разница в КПД при частотах 50 и 60 Гц зависит от числа полюсов и габарита двигателя. Как правило, можно считать, что КПД трехфаэного асинхронного двигателя с короткозамкнутым ротором мощностью от 0.75 до 355 кВт при 60 Гц выше в сравнении с 50 Гц на величину от 2,5% до 0.5%. Исключение составляют мощные 2-полюсные дви­ гатели. у которых при 60 ГцКПД может быть ниже из-за высоких потерь на трение, вентиляционных и встали.

Требования настоящего стандарта для двигателей с питанием от сети переменного тока частотой 50 Гц для классов энергоэффективности нормального (IE1 )и поеышенного(1Е2)основаны на требовани­ ях CEMEP-EU для классов EFF2 и EFF1 соответственно. Однако они были скорректированы в части методов испытаний (согласно СЕМЕР добавочные потери под нагрузкой *PLL* составляют 0.5 % потребля­ емой мощности при номинальной нагрузке, а настоящий стандарт предписывает определять их в ходе испытаний).

Требования к двигателям на S0 Гц класса премиум (IE3) устанавливают из расчета уменьшенных на 15 %—20 % потерь по сравнению с повышенным классом энергоэффективности.

Требования к двигателям на 60 Гц нормального класса (IE1) идентичны требованиям бразильских нормативных документов, повышенного класса (IE2) и класса премиум (IE3) — нормативным докумен­ там ЕРАСТ (США).

Требования к двигателям класса сулер-премиум IE4 опубликованы в [2]. а настоящий стандарт дополнен сведениями иээтого стандарта в таблице 2 и разделе 5 (5.4.5).

Настоящий стандарт не предполагает, что все производители будут выпускать двигатели всех классов или со всеми номинальными параметрами конкретного класса.

Целесообразно выбирать класс энергоэффективности в соответствии с областью применения двигателей и в зависимости от времени их работы. В частности, для двигателей, работающих кратковре­ менно. может оказаться нерациональным использование двигателей классов повышенного и премиум.

П р и м е ч а н и е 2 — Более детальное руководство по применению см. в (2|.

Для успешного продвижения на рынок двигатели повышенного класса энергоэффективности дол­ жны удовлетворять национальным и региональным стандартам в части соотношения полезной мощнос­ ти и размеров (габаритов, фланца ит. л.). Существует целый ряд подобных рамочных стандартов ((3), [4]. [5]. (6). [7] и др.), которые не являются стандартами МЭК. Поскольку настоящий стандарт определяет классы энергоэффективности независимоот ограничений по габаритным размерам, не представляется возможным производить для всех рынков двигатели высоких классов энергоэффективности при сохра­ нении габаритных размеров, определяемых национальными и региональными стандартами.

Назначая минимальные характеристики по стандартам энергоэффективности, необходимо рас­ сматривать указанные ограничения наряду с областью применения, как описано в разделе 4.

### v

ГОСТ Р 54413—2011

Н А Ц И О Н А Л Ь Н Ы Й С Т А Н Д А Р Т Р О С С И Й С К О Й Ф Е Д Е Р А Ц И И

МАШИНЫ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ВРАЩАЮЩИЕСЯ

Ч а с т ь 30

Классы энергоэффективности односкоростных трехфазных асинхронных двигателей с короткозамкнутым ротором (код 1Е)

Rotating electrical machines.

Part 30. Efficiency classes of single-speed, three-phase, cage-induction motors (lE-code)

Дате введения — 2012—06—01

# Область применения

Настоящий стандарт распространяется на односкоростные трехфазные асинхронные двигатели с короткозамкнутым ротором с питанием от сети переменного тока частотой 50 и 60 Гц, напряжением до 1000 В (допустимы два и более уровня номинального напряжения и частоты), мощностью от 0.75 до 355 кВт. имеющие 2.4 или 6 полюсов, рассчитанные на продолжительный S1 или повторно-кратковре­ менный S3 режим работы с продолжительностью включения (ПВ) 80 % и выше, допускающие прямое включение и работающие в условиях согласно МЭК 80034-1 (раздел 8).

Стандарт устанавливает классы энергоэффективности (энергетических показателей).

Стандарт распространяется также на двигатели с фланцем, лапами и валами, отличающимися размерами от предписанных в [1]. а также мотор-редукторы и двигатели со встроенным тормозом, флан­ цы и валы которых могут иметь специальное исполнение.

Стандарт не распространяется на двигатели.специально предназначенные для работыс преобра­ зователями частоты в соответствии с [8]. а также двигатели, конструктивно объединенные с механизмом (насосы, вентиляторы, компрессоры), которые нельзя испытать отдельно от механизма.

# Нормативные ссылки

8 настоящем стандарте использованы нормативные ссылки на следующие стандарты:

ГОСТ Р 52776—2007 (МЭК 60034-1:20О4) Машины электрические вращающиеся. Номинальные данные и характеристики

ГОСТ Р МЭК 60034-2-1—2009 Машины электрические вращающиеся. Часть 2-1. Стандартные методы определения потерь и коэффициента полезного действия вращающихся электрических машин (за исключением машин для подвижного состава)

ГОСТ Р МЭК/ТС60034-17—2009 Машины электрические вращающиеся. Часть 17. Руководство по применению асинхронных двигателей с короткозамкнутым ротором при питании от преобразователей

ГОСТ Р МЭК 60079-0—2007 Взрывоопасные среды. Часть 0. Оборудование. Общие требования ГОСТ 20459—87 Машины электрические вращающиеся. Методы охлаждения. Обозначения ГОСТ 27471—87 Машины электрические вращающиеся. Термины и определения

# 3 Термины, определения и обозначения

3.1 Термины и определения

8 настоящем стандарте применены основные термины и определения, установленные в

*ГОСТ 27471.* а также следующие термины с соответствующими определениями:

Издание официальное

**1**

### ГОСТ Р 54413—2011

* + 1. двигатель со встроенным тормозом (brake motor): Двигатель, укомплектованный электромеханическим тормозным механизмом, воздействующим непосредственно на вал без муфты.
    2. мотор-редуктор (geared motor): Двигатель, напрямую соединенный с редуктором (входной элемент редуктора установлен непосредственно на валу двигателя).
    3. мотор-насос (pump motor): Двигатель, напрямую соединенный с насосом без муфты (рабо­ чее колесо насоса установлено непосредственно на валу двигателя).
    4. средний КПД (average efficiency): Средняя величина КПД семейства двигателей, имеющих одинаковую конструкцию и номинальные данные.
    5. нормативный КПД (nominal efficiency): Величина КПД. соответствующая определенному классу энергоэффективности, выбранная по таблицам настоящего стандарта.
    6. номинальный (паспортный) КПД (rated efficiency): Величина КПД. заявленная производи­ телем и равная номинальному КПД или превышающая его.

3.2 Обозначения

* — нормативный КПД, %;
* — номинальный КПД. %;
* *fN* — номинальная частота питания. Гц;
* *nN* — номинальная частота вращения, мин'1;
* *PN* — номинальная мощность на выходе (валу). кВт;
* *Ты* — номинальный момент на валу. Нм;
* *U**N* — номинальное напряжение питания, В.

# Особые случаи применения стандарта

Двигатели, на которые распространяется настоящий стандарт, могут использоваться в элект­ роприводах с регулированием скорости (см. *ГОСТРМЭК 60034-17).* При таком применении номиналь­ ный КПД двигателя не может быть достигнут из-за потерь от высших гармонических питающего напряжения.

Двигатели с системой охлаждения, отличной от ICOAx. IC1Ax. 1С2Ах. ЮЗАх. 1С4Ах (см. *ГОСТ 20459),* могут не соответствовать требованиям высоких классов энергоэффекгивности.

В ряде стран двигатели разрабатывают для использования в ограниченном пространстве (высоко­ технологичная продукция с габаритными размерами меньше обычных в рамках данных национальных стандартов). Данные двигатели также входят в область распространения настоящего стандарта. Одна­ ко ввиду уменьшенных габаритных размеров они могут не соответствовать высоким классам энергоэф­ фективности.

Настоящий стандарт также распространяется на двигатели, сконструированные для работы во взрывоопасных средах в соответствии с *ГОСТ РМЭК* 60079-0. Однако в результате соблюдения специ­ альных требований безопасности и ряде ограничений (увеличенный зазор, пониженный пусковой ток. усиленныеуплотненияит. л.) такие двигатели могут не соответствовать высоким классам энергоэффек­ тивности.

П р и м е ч а н и е 1 — Для прохождения процедуры обязательной сертификации в целях подтверждения со­ ответствия требованиям высоких классов энергозффективности для некоторых из указанных выше типов двигате­ лей могут понадобиться дополнительные затраты и время.

Двигатели специальной конструкции, предназначенные для работы:

* в механизмах со специфическими требованиями (тяжелый пуск, механические характеристики специальной формы, частые пуски-торможения, низкий момент инерции ротора);
* в сетях со специфическими характеристиками (ограниченный пусковой ток. колебания напряже­ ния и частоты);
* в специфических условиях окружающей среды (например, высокие или низкие температуры, задымленность, большая высота над уровнем моря).

могут не соответствовать высоким классам энергозффективности.

П р и м е н е н и е 2 — При назначении минимального уровня энергозффективности в национальных стан­ дартах данные ограничения могут быть рассмотрены регулирующими органами.

**2**

# Энергоэффективность

### ГОСТ Р 54413—2011

* 1. Определения
     1. Общие сведения

Энергоэффективность —совокупность характеристик, отражающих отношение полезного эффекта использования энергетических ресурсов к затратам энергетических ресурсов, произведенным в целях получения такого эффекта, применительно к продукции, технологическому процессу, юридичес­ кому лицу, индивидуальному предпринимателю.

Класс энергоэффективности — характеристика продукции, отражающая ее энергоэффектив­ ность. в настоящем стандарте — КПД в номинальном режиме.

КПД в дальнейшем определяют как отношение выходной мощности к входной при номинальных мощности на выходе *PN.* напряжении литания *UN* и частоте питания Г„. выраженное в процентах.

КПД и потери определяют в соответствии с *ГОСТР МЭК60034-2-1.*

Для двигателей класса энергоэффективности IE1 (стандартный) и двигателей с более низкими показателями приемлемы методы испытаний, характеризующиеся малой и средней погрешностью. Выбранный метод испытаний должен быть отражен в технической документации на двигатель.

Для двигателей классов энергоэффективности выше IE1 приемлемы только методы испытаний, характеризующиеся малой погрешностью.

* + 1. Номинальные напряжение питания, частота питания и мощность на выходе Двигателям, рассчитанным на большие отклонения питающего напряжения, например

400 В ± 10%. должен быть присвоен только один классэнвргоэффективности.невзираянаотклонения. а двигателям, рассчитанным на несколько номинальных значений напряжения питания, частоты питания и мощности на выходе, может быть присвоено несколько классов энергоэффективности — лоодному на каждое сочетание номинальных параметров. В этом случае на заводской табличке с техническими дан­ ными указывают минимальный КПД и соответствующий ему класс энергоэффективности (код IE). Все КПД и соответствующие им классы энергоэффективности (коды IE) указывают в технических документах на двигатель.

П р и м е ч а н и е — Например, в Японии обычно используют следующие комбинации; 220 В/50 Гц— 200 ВГвО Гц—220 ВГ60 Гц. а а Европе: 380 B/S0 Гц—400 В/50 Гц—415 В/50 Гц—460 В/60 Гц. 8 этих случаях присваи­ вают три или четыре номинальных значения КПД и класса энергоэффвктивности соответственно.

Номинальные значения напряжения и частоты, при которых магнитный поток двигателя постоянен, например 230/400 В (<VY) или 230/460 В (YY/Y). требуют указания только одного значения КПД и класса энергоэффективности.

* + 1. Дополнительные устройства

Некоторые двигатели, на которые распространяется настоящий стандарт, могут быть укомплекто­ ваны такими дополнительными устройствами, как. например, уплотнители на валу, внешние вентилято­ ры. механические тормоза, блокираторы обратного вращения, тахогенераторы и т. л., и их различными комбинациями.

Однако, поскольку данные устройства не являются неотъемлемой частью конструкции двигателя, определение КПД для всех этих комбинаций не требуется. Испытания для определения КПД проводят на базовых образцах двигателей без дополнительных устройств.

Мотор-редукторы и мотор-насосы часто укомплектованы стандартными двигателями с уплотните­ лями. препятствующими проникновению масел или воды в двигатель. Такие уплотнители следует рас­ сматривать как принадлежность редуктора или насоса, поэтому энергоэффективность двигателя можно определять без их учета.

* 1. Номинальные характеристики

Нестабильность свойств материалов, технологии производства, процедуры испытаний приводит к различиям в КПД отдельных экземпляров выпускаемых двигателей, так что можно говорить о некотором диапазоне энергоэффективности для каждой серии двигателей. Поэтому за нормативные значения КПД следует принимать значения, приводимые в настоящем стандарте.

Номинальный КПД должен быть равен или выше нормативного значения, указанного в настоящем стандарте, а класс энергоэффективности должен соответствовать приведенному на заводской таблич­ ке коду IE.

КПД любого экземпляра двигателя, измеренный при номинальных нагрузке, напряжении ичастоте. должен быть не менее разности нормативного значения и допустимого отклонения КПД по *ГОСТР52776.*

**3**

### ГОСТ Р 54413—2011

П р и м е ч а н и е — В технической документации рекомендуется указывать КПД при 50 %, 7S *%* и 100 % но­ минальной нагрузки. 8 настоящем стандарте приведены нормативные значения КПД при номинальной нагрузке.

* 1. Классификация и маркировка
     1. Общие сведения

Обозначение класса энергоэффективности состоит из букв IE (сокращение определения

«International Energy-efficiency Class», в переводе — «Международный класс энергоэффективности»}, после которых без пробела следует номер класса в соответствии с таблицей 1 настоящего стандарта.

* + 1. Классы энергоэффективности

Т а б л и ц е 1 — Классы энергоэффектиеносги 1Е

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Класс | Наииеиооанне | Описание |
| 1 | Нормальный | Двигатели с КПД при номинальной (полной) нагрузке, равным или пре­ вышающим значения, указанные в 5.4,2 |
| 2 | Повышенный | Двигатели с КПД при номинальной (полной) нагрузке, равным или пре­ вышающим значения, указанные в 5.4.3 |
| 3 | Премиум | Двигатели с КПД при номинальной (полной) нагрузке, равным или пре­ вышающим значения, указанные в 5.4.4 |
| 4 | Супер-премиум | Двигатели с КПД при номинальной (полной) нагрузке, равным или пре­ вышающим значения, указанные в 5.4.5 |

* + 1. Двигатели с КПД, меньшим нормативных значений

На заводских табличках двигателей, имеющих КПД. меньший нормативного значения, указанного в таблицах 3 и 4. класс энергоэффективности не указывают.

* + 1. Маркировка

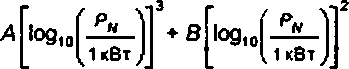
Номинальный КПД и класс энергоэффективности IE должны быть приведены на заводской табличке.

Пример — *IE2—84.0 %.*

* 1. Значения нормативных КПД
     1. Интерполяция

5.4.1.1 Частота питающего напряжения 50 Гц

В общем случае нормативный КПД рассчитывают по формуле

г  *\*Ск>*  ♦ О, (1> где 4. в. С. *D* — интерполяционные коэффициенты, определяемые по таблице 2:

Рм — номинальная мощность двигателя. кВт.

П р и м е ч а н и е 1 — Формуле (1) и интерполяционные коэффициенты получены математически как наи­ лучшее приближение к кривой, описывающей предельное значение номинального КПД. и в них не следует искать физического смысла.

В таблице 2 для примера приведены коэффициенты интерполяции для мощностей в пределах 0,75—200 кВтичастоты50Гц.Для мощностейсвыше200до 355 кВт данные коэффициенты не использу­ ют. и следует руководствоваться значениями таблиц 3—10.

Полученный по форму neCI}^. %. должен быть округ ленсточностью до десятых долей. т.е.хх.х%. Нормативные значения КПД для частоты 50 Гц для стандартной шкалы мощностей в пределах

0.75—355 кВт приведены в таблицах 3.5, 7 и 9. Если номинальная мощность двигателя (до 200 кВт) не совпадает со значениями в указанных таблицах, следует воспользоваться формулой (1).

П р и м е ч а н и е *2* — Если необходима оценка класса энергоэффективности двигателя мощностью ниже

* 1. кВт. формула (1) и интерполяционные коэффициенты могут быть использованы для расчета как справочная ин­ формация.

### ГОСТ Р 54413—2011

Т а б л и ц а 2 — Коэффициенты интерполяции (спрееочная информация)

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  |  | Двигатели мощностью до 200 кВт и частотой литания 50 Гц | | |
| Код IE | Коэффициенты |  |  |  |
|  |  | 2-полюсмые | 4-лолюсные | 6-полюсиые |
| IE1 | *А*  в  *С* | 0.5234  Минус 5.0499  17.4180 | 0.5234  Минус 5.0499  17.4180 | 0.0786  Минус 3.5838  17.2916 |
|  | О | 74.3171 | 74.3171 | 72.2383 |
| IE2 | *А В С* | 0.2972  Минус 3.3454  13.0851 | 0.0276  Минус 1.9247  10.4395 | 0.0148  Минус 2.4978  13.2470 |
|  | О | 79.077 | 80.9761 | 77.S603 |
|  | *А В* | 0.3569  Минус 3.3076 | 0.0773  Минус 1.8951 | 0.1252  Минус 2.613 |
|  | *С* | 11.6108 | 9.2984 | 11.9963 |
|  | О | 82.2503 | 83.7025 | 80.4769 |
|  | *А* | 0.2116 | 0.1646 | 0.2824 |
| *I*I*C*C4*A* | *8*  *С* | Минус 2.6695  11.3369 | Минус 2.7433  12.7473 | Минус 3.6439  17.4626 |
|  | *D* | 80.6449 | 77.9565 | 70.2209 |

IItdJ

5.4.1.2 Частота питающего напряжения 60 Гц

Нормативные значения КПД для частоты 60 Гц приведены в таблицах 4.6.8 и 10. Для мощностей, отличных от приведенных в указанных таблицах, нормативные значения КПД могут быть получены сле­ дующим образом:

* + - для мощностей, равных или превышающих среднее арифметическое значение ближайших при­ веденных в таблицах. КПД равен наибольшему из табличных;

-для мощностей, меньших среднего арифметического значения ближайших приведенных в табли­ цах. КПД равен наименьшему из табличных.

* + 1. Нормативные значения КПД класса энергоэффективности нормального (IE1)

Т а б л и ц а 3 — Нормативные значения КПД. %. для класса энергоэффективности IE1 при частоте 50 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Р„..«Вт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | в |
| 0.75 | 72.1 | 72.1 | 70.0 |
| 1.1 | 75.0 | 75.0 | 72.9 |
| 1.5 | 77.2 | 77.2 | 7S.2 |
| 2.2 | 79.7 | 79.7 | 77.7 |
| 3 | 61.5 | 81.5 | 79.7 |
| 4 | 63.1 | 83.1 | 81.4 |
| 5.5 | 64.7 | 84.7 | 83.1 |
| 7.5 | 66.0 | 66.0 | 84.7 |
| 11 | 67.6 | 67.6 | 86.4 |
| 15 | 68.7 | 68.7 | 87.7 |
| 16.5 | 69.3 | 69.3 | 88.6 |
| 22 | 69.9 | 89.9 | 89.2 |
| 30 | 90.7 | 90.7 | 90.2 |
| 37 | 91.2 | 91.2 | 90.8 |
| 45 | 91.7 | 91.7 | 91.4 |

**5**

### ГОСТ Р 54413—2011

*Окончание таблицы 3*

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Р„.кВ. | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 55 | 92.1 | 92.1 | 91.9 |
| 75 | 92.7 | 92.7 | 92.6 |
| 90 | 93.0 | 93.0 | 92.9 |
| 110 | 93.3 | 93.3 | 93.3 |
| 132 | 93.5 | 93.5 | 93.5 |
| 160 | 93.8 | 93.6 | 93.8 |
| От 200 до 355 | 94.0 | 94.0 | 94.0 |

Т а б л и ц е 4 — Нормативные значения КПД. V для классе энергоэффектиекости IE1 при частоте 60 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| *Р№* кВт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 0.7S | 77.0 | 78.0 | 73.0 |
| 1.1 | 76.5 | 79.0 | 75.0 |
| 1.5 | 81.0 | 81.5 | 77.0 |
| 2.2 | 81.5 | 83.0 | 78.5 |
| 3.7 | 84.5 | 85.0 | 83.5 |
| 5.5 | 86.0 | 87.0 | 85.0 |
| 7.5 | 87.S | 87.5 | 86.0 |
| 11 | 87.5 | 88.5 | 89.0 |
| 15 | 88.S | 89.5 | 89.5 |
| 18.5 | 89.5 | 90.5 | 90.2 |
| 22 | 89.S | 91.0 | 91.0 |
| 30 | 90.2 | 91.7 | 91.7 |
| 37 | 91.S | 92.4 | 91.7 |
| 45 | 91.7 | 93.0 | 91.7 |
| 55 | 92.4 | 93.0 | 92.1 |
| 75 | 93.0 | 93.2 | 93.0 |
| 90 | 93.0 | 93.2 | 93.0 |
| 110 | 93.0 | 93.5 | 94.1 |
| 150 | 94.1 | 94.5 | 94.1 |
| От 185 до 355 | 94.1 | 94.5 | 94.1 |

**6**

### ГОСТ Р 54413—2011

* + 1. Нормативные значения КПД класса энергоэффективности повышенного (IE2)

Т а б л и ц а 5 — Нормативные значения КПД. %. для класса энбргоэффективности IE2 при частоте 50 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 0.7S | 77.4 | 79.6 | 75.9 |
| 1.1 | 79.6 | 61.4 | 76.1 |
| 1.5 | 61.3 | 62.8 | 79.8 |
| 2.2 | 63,2 | 64.3 | 81.8 |
| 3 | 84.6 | 65.5 | 83.3 |
| 4 | 65,6 | 66.6 | 64.6 |
| S.S | 67.0 | 87.7 | 86.0 |
| 7.5 | 66.1 | 88.7 | 87.2 |
| 11 | 69.4 | 89.8 | 86.7 |
| 1S | 90.3 | 90.6 | 89.7 |
| 16.5 | 90.9 | 91.2 | 90.4 |
| 22 | 91.3 | 91.6 | 90.9 |
| 30 | 92.0 | 92.3 | 91.7 |
| 37 | 92.5 | 92.7 | 92.2 |
| 45 | 92.9 | 93.1 | 92.7 |
| 55 | 93.2 | 93.5 | 93.1 |
| 75 | 93.6 | 94.0 | 93.7 |
| 90 | 94.1 | 94.2 | 94.0 |
| 110 | 94.3 | 94.5 | 94.3 |
| 132 | 94.6 | 94.7 | 94.6 |
| 160 | 94.6 | 94.9 | 94.8 |
| От 200 до 35S | 95.0 | 95.1 | 95.0 |

Т а б л и ц а 6 — Нормативные значения КПД. *%,* для класса энергоэффективности IE2 при частоте 60 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Р„.квт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | в |
| 0.75 | 75.5" | 82.5 | 80.0 |
| 1.1 | 62.5 | 84.0 | 8S.S |
| 1.5 | 84.0 | 64.0 | 86.5 |
| 2.2 | 65.5 | 87.5 | 87.5 |
| 3.7 | 67.5 | 87.5 | 87.S |
| 5.S | 68.5 | 89.5 | 89.5 |
| 7.5 | 69.5 | 89.5 | 89.5 |
| 11 | 90.2 | 91.0 | 90.2 |
| 15 | 90.2 | 91.0 | 90.2 |
| 18.5 | 91.0 | 92.4 | 91.7 |

**7**

### ГОСТ Р 54413—2011

*Окончание таблицы 6*

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| *Р„.* кВт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 22 | 91.0 | 92.4 | 91.7 |
| 30 | 91.7 | 93.0 | 93.0 |
| 37 | 92.4 | 93.0 | 93.0 |
| 45 | 93.0 | 93.6 | 93.6 |
| 55 | 93.0 | 94.1 | 93.6 |
| 75 | 93.6 | 94.5 | 94.1 |
| 90 | 94.5 | 94.5 | 94.1 |
| 110 | 94.5 | 95.0 | 95.0 |
| 150 | 95.0 | 95.0 | 95.0 |
| От 185 до 355 | 95.4 | 95.4" | 95.0 |

\* В соответствии с (6).

\*\* В [6] предел 95 % для 185 кВт и 95.8 % для 375 кВт.

* + 1. Нормативные значения КПД класса энергоэффективности премиум (IE3)

Т а б л и ц е 7 — Нормативные знвчения КПД, V для классе энертоэффективности IE3 при частоте 50 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| *Рн.* кВт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 0.75 | 80.7 | 82.5 | 78.9 |
| 1.1 | 82.7 | 84.1 | 81.0 |
| 1.5 | 84.2 | 85.3 | 82.5 |
| 2.2 | 85.9 | 86.7 | 84.3 |
| 3 | 87.1 | 87.7 | 85.6 |
| 4 | 86.1 | 88.6 | 86.8 |
| 5.5 | 89.2 | 89.6 | 88.0 |
| 7.5 | 90.1 | 90.4 | 89.1 |
| 11 | 91.2 | 91.4 | 90.3 |
| 15 | 91.9 | 92.1 | 91,2 |
| 18.5 | 92.4 | 92.6 | 91.7 |
| 22 | 92.7 | 93.0 | 92.2 |
| 30 | 93.3 | 93.6 | 92.9 |
| 37 | 93.7 | 93.9 | 93.3 |
| 45 | 94.0 | 94.2 | 93.7 |
| 55 | 94.3 | 94.6 | 94.1 |
| 75 | 94.7 | 95.0 | 94.6 |
| 90 | 95.0 | 95.2 | 94.9 |
| 110 | 95.2 | 95.4 | 95.1 |
| 132 | 95.4 | 95.6 | 95.4 |
| 160 | 95.6 | 95.8 | 95.6 |
| От 200 до 355 | 95.8 | 96.0 | 95.8 |

**8**

### ГОСТ Р 54413—2011

Т а б л и ц а в — Нормативные значений КПД, V для класса энергоэффективности IE3 при частоте 60 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Р^-Вт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | в |
| 0.7S | 77.0" | 85.5 | 82.S |
| 1.1 | 84.0 | 86.5 | 87.5 |
| 1.5 | 85.5 | 86.5 | 88.5 |
| 2.2 | 86,5 | 89.5 | 89.5 |
| 3.7 | 88.5 | 89.5 | 89.5 |
| 5.S | 89.5 | 91.7 | 91.0 |
| 7.5 | 90.2 | 91.7 | 91.0 |
| 11 | 91.0 | 92.4 | 91.7 |
| 15 | 91.0 | 93.0 | 91.7 |
| 18.5 | 91.7 | 93.6 | 93.0 |
| 22 | 91.7 | 93.6 | 93.0 |
| 30 | 92.4 | 94.1 | 94.1 |
| 37 | 93.0 | 94.5 | 94.1 |
| 45 | 93.6 | 9S.0 | 94.5 |
| 55 | 93.6 | 95.4 | 94.5 |
| 75 | 94.1 | 95.4 | 95.0 |
| 90 | 95.0 | 95.4 | 95.0 |
| 110 | 95.0 | 95.8 | 95.8 |
| 150 | 95.4 | 96.2 | 95.8 |
| От 185 до 355 | 95,8 | 96.2 | 95.8 |
| \* В соответствии с [6]. | | | |

* + 1. Нормативные значений КПД класса энергоэффективности суперпремиум (IE4)

Т а б л и ц а 9 — Нормативные значения КПД. *%,* для класса энвргоэффективности IE4 при частоте 50 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Р\*.кВт | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 0.75 | 84.9 | 85.6 | 83.1 |
| 1.1 | 86.7 | 87.4 | 84.1 |
| 1.5 | 87.5 | 88.1 | 86.2 |
| 2.2 | 89.1 | 89.7 | 87.1 |
| 3 | 89.7 | 90.3 | 88.7 |
| 4 | 90.3 | 90.9 | 89.5 |
| 5.5 | 91.5 | 92.1 | 90.2 |
| 7.5 | 92.1 | 92.6 | 91.5 |
| 11 | 93.0 | 93.6 | 92.S |
| 15 | 93.4 | 94.0 | 93.1 |
| 18.5 | 93,8 | 94.3 | 93.5 |

**9**

### ГОСТ Р 54413—2011

*Окончание таблицы 9*

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| *Р„.* Кв! | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 22 | 94.2 | 94.7 | 93.9 |
| 30 | 94.S | 95.0 | 94.3 |
| 37 | 94.8 | 95.3 | 94.6 |
| 45 | 95.1 | 95.6 | 94.9 |
| 55 | 95.4 | 95.8 | 95.2 |
| 75 | 95.6 | 96.0 | 95.4 |
| 90 | 95.8 | 96.2 | 95.6 |
| 110 | 96.0 | 96.4 | 95.6 |
| 132 | 96.0 | 96.5 | 95.8 |
| 160 | 96.2 | 96.5 | 96.0 |
| 200 | 96.3 | 96.6 | 96.1 |
| 250 | 96.4 | 96.7 | 96,1 |
| 315 | 96.5 | 96.8 | 96.1 |
| 355 | 96.6 | 96.8 | 96.1 |

Т а б л и ц е 10— Нормативные значения КПД. %. для класса энергоэффективности IE4 при частоте 60 Гц

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| *Рн.* Кв! | Число полюсов | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 0,75 | — | 85.9 | 85.4 |
| 1.1 | 86.1 | 87.6 | 87.5 |
| 1.5 | 87.0 | 88.4 | 68.5 |
| 2.2 | 88.5 | 89.8 | 89.5 |
| 3.7 | 89.9 | 91.1 | 90.8 |
| 5.5 | 91.1 | 92.2 | 92.0 |
| 7.5 | 91.6 | 92.7 | 92.5 |
| 11 | 92.6 | 93,6 | 93.4 |
| 15 | 93.0 | 94.1 | 93.8 |
| 18.5 | 93.4 | 94.4 | 94.2 |
| 22 | 93.8 | 94.8 | 94.5 |
| 30 | 94.1 | 95.1 | 94.8 |
| 37 | 94.4 | 95.4 | 95.1 |
| 45 | 94.7 | 95.6 | 95.4 |
| 55 | 95.0 | 95.9 | 95.6 |
| 75 | 95.2 | 96.1 | 95.8 |
| 90 | 95.4 | 96.3 | 96.0 |
| 110 | 95.6 | 96.5 | 96.1 |
| 150 | 95.7 | 96.6 | 96.2 |

**10**

### ГОСТ Р 54413—2011

*Окончание таблицы 10*

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Р„.«В. | Число попиков | | |
| 2 | 4 | 6 |
| 185 | 95.9 | 96.7 | 96.3 |
| 220 | 96.0 | 96.8 | 96.4 |
| 250 | 96.0 | 96.8 | 96.4 |
| 300 | 96.1 | 96.9 | 96.4 |
| 335 | 96.2 | 97.0 | 96.4 |
| 355 | 96.2 | 97.0 | 96.4 |

**11**

### ГОСТ Р 54413—2011

Приложение ДА (справочное)

Сведения о соответствии ссылочных национальных и межгосударственных стандартов международным стандартам, использованным в качестве ссылочных

в примененных международном стандарте и международном документе

Т а б л и ц е ДА.1

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Обозначение ссылочною национального, межгосударственного стандарта | Степень соответствия | Обозначение и наименование ссылочного международного станда |
| ГОСТ Р 52776—2007  (МЭК 60034-1:2004) | MOD | МЭК 60034-1:2004 «Машины электрические вращающие­ ся. часть 1. Номинальные значения параметров и эксплуата­ ционные характеристики» |
| ГОСТ Р МЭК 60034-2\*1—2009 | IDT | МЭК 60034-2-1:2007 «Машины электрические вращающи­ еся. Часть 2-1. Стендертные методы определения потерь и коэффициента полезного действия по испытаниям (эв исклю­ чением машин для подвижного состава)» |
| ГОСТ Р МЭК/ТС 60034-17—2009 | IDT | МЭЮТС 60034-17:2006 «Машины электрические вращаю­ щиеся. Часть 17. Асинхронные двигатели с короткозамкнутым ротором при питании от преобразователей. Руководство по применению» |
| ГОСТ Р МЭК 60079-0—2007 | IDT | МЭК 60079-0:2007 «взрывоопасные атмосферы. Часть 0.  Оборудование. Общие требования» |
| ГОСТ 20459—87 | NEO | МЭК 60034-6:1991 «Машины электрические вращающие­ ся. Часть 6: Методы охлаждения (код 1C)» |
| П р и м е ч а н и е — 8 настоящей таблице использованы следующие условные обозначения степени соот­ ветствия стандартов:   * ЮТ — идентичные стандарты: * MOD — модифицированные стандарты: * NEG — неэквивалентные стандарты | | |

рта

**12**

### ГОСТ Р 54413—2011

Библиография

[1] IEC 60072-1:1991

(МЭК 60072-1:1991)

[2] IECSTS 60034-31:2010

(МЭК/ГС *60034-31:2010)*

[3] EN 50347:2001

(EW *60347:2001)*

[4] JlS С 4212:2000

*{JIS С 4212:2000)*

[5] N8R 7094

*{N6R 7094)*

[6] NEMAMG 1:2003 (A*IEMA UG1)*

[7] SANS 1604-1

*{SANS 1804-1)*

[6] IEC/TS 60034-25:2007

*{МЭК/ТС 60034-26:2007)*

Dimensions and output series forrotatmg electrical machines: pari 1: frame numbers 56 to 400 and flange numbers 55 to 1080

(Машины электрические вращающиеся. Размеры и ряды выходных мощностей. Часть 1. Габаритные номера от 56 до 400 и номера фланцев от S5 до 1080)

Rotating electrical machines — Рал 31: Selection of energy-efficient motors Including variable speed applications — Application guide

(Машины электрические вращающиеся. Часть 31. Выбор энергоэффективных двигателей, включая перемены скоростей. Руководство по применению)

General purpose three-phase induction motors hevmg standard dimensions and outputs — Frame numbers 56 to 315 and flange numbers 65 to 740

(Универсапьные трехфазные асинхронные двигатели, имеющие стандартные размеры и выходные мощности. Габаритные размеры 56—315 и номера флан­ цев 6S— 740)

Low-voltage three-phase squirrel-cage high efficiency induction motors

(Низковольтные трехфазные высокоэффективные асинхронные двигатели с беличьей клеткой)

Rotating electrical machines — Induction motors — Specification

(Машины электрические вращающиеся. Асинхронные двигатели. Технические условия)

Motors and Generators (Двигатели и генераторы)

induction motors — Part 1. IEC requirements (Асинхронные двигатели. Часть 1. Требования МЭК)

Rotating electrical machines — Рал 25: Guidance for the design and performance of

a.c. motors specifically designed for converter supply

(Машины электрические вращающиеся. Часть 25. Руководство по конструкции и эксплуатационным характеристикам двигателей переменного тока, специально предназначенным для электропитания через преобразователь)

**13**

### ГОСТ Р 54413—2011

УДК 621.313.3 ОКС 29.160 Е60

Ключевые слова: машины электрические вращающиеся, асинхронные двигатели с короткозамкнутым ротором, коэффициент полезного действия, класс энергоэффективности

Редактор *П.и.* Смирнов Технический редактор *Н.С. Гришаноаа*

Корректор *£А Дупъиааа*

Компьютерная аерстка *И. А. Нопейкчнои*

Сдано а набор 06.04.2012. Подписано а печать 23.04.2012. Формат 60 к 64 *ji{* Гарнитура Ариал.

Уел. печ. л. 2.32. Уч.-ивд. л. 1.66 Тираж 116 экэ. Зак. 354.

ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ». 123905 Москва. Гранатный лер.. 4. [www.90slmlo.ru](http://www.90slmlo.ru/) inlo@90slin!o ги

Набрано ао ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» на ПЭВМ.

Отпечатано а филиале ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» — тип. «Московский печатник». 105062 Москва. Лялин пер., б.